POLICOMP
componentes industriais

2N556-IO

DRIVER DE MOTOR DE PASSO
ESPECIFICAÇÕES

VISÃO GERAL

O 2N556-IO é uma nova geração de drivers de motor de passo, esse drive conta com o diferencial de ser também um controlador, não necessitando de placa controladora ou comando. Os motores controlados pelo 2NS556-IO funcionam com menor ruído e vibração do que outros drivers convencionais. O 2NS556-IO possui como característica a necessidade de apenas sinais digitais nas suas entradas para o funcionamento do motor. A tensão de alimentação do 2N2556-IO é de 24VDC a 50VDC. Isto é aplicado em motor de passo híbrido com duas fases com corrente abaixo de 5.6A. Existem 16 tipos de configuração de velocidade. O máximo de velocidade é 1000RPM. Existem 8 tipos de configuração de corrente dentro de uma escala de 1.4A a 5.6A. O 2NS556-IO tem a função de meia corrente, proteção para motores desconectados, sobre tensão e sobre corrente.

SELEÇÃO DE CORRENTE

Peak	RMS	SW1	SW2	SW3
1.4	1.0	on	on	on
2.1	1.5	off	on	on
2.7	1.9	on	off	on
3.2	2.3	off	off	on
3.8	2.7	on	on	off
4.3	3.1	off	on	off
4.9	3.5	on	off	off
5.6	4.0	off	off	off

SW4: off = REF Current ; on = Full Current
SW9: off= External IO; on = Auto Run
SW10: off= Mode0; on = Mode1
SW11: off= Accelaration 0; on= Acceleration 1

TABELA DE VELOCIDADE

RPM	SW5	SW6	SW7	SW8
10	on	on	on	on
25	off	on	on	on
50	on	off	on	on
80	off	off	on	on
120	on	on	off	on
160	off	on	off	on
200	on	off	off	on
250	off	off	off	on
300	on	on	on	off
400	off	on	on	off
500	on	off	on	off
600	off	off	on	off
700	on	on	off	off
800	off	on	off	off
900	on	off	off	off
1000	off	off	off	off

www.policompcomponentes.com.br
e-mail: vendas@policompcomponentes.com.br
11 5661-7579 /3368-4326

APLICAÇÃO

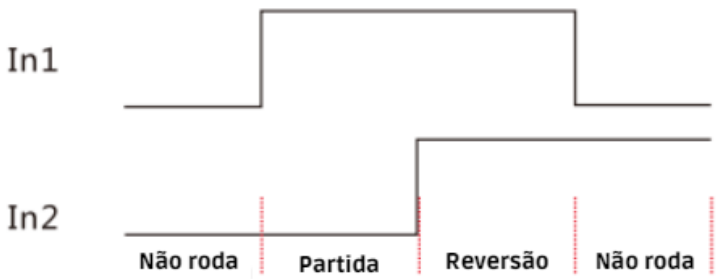
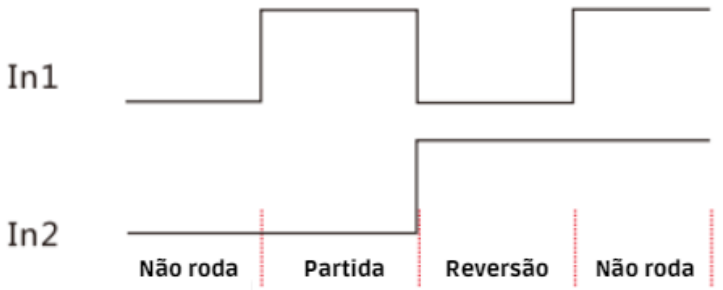
Pode ser aplicado em uma variedade de equipamentos de automação de pequena escala, como máquinas rotuladoras, de corte, de embalagem, de desenho, gravuras, CNC, etc. Sempre atende aos requisitos quando o equipamento requer baixa vibração, baixo ruído e alta precisão e alta velocidade.

DESCRIÇÃO DAS FUNÇÕES DO DRIVER

Função do driver	INSTRUÇÕES OPERACIONAIS
Configurações de corrente de saída	Usuários podem configurar a corrente de saída no driver pelas chaves SW1 a SW3. Para esta configuração, favor olhar a tabela de instruções de corrente do driver.
Configurações de velocidade	Usuários podem configurar a velocidade no driver pelas chaves SW5 a SW8. Para esta configuração, favor olhar a tabela de instruções de micropasso do driver.
Configuração automática de meia corrente	Usuários podem configurar a função de meia corrente pela chave SW4. "OFF" indica que a corrente está configurada para meia corrente. , que significa, após 0,5 segundos com o motor parado, sem receber pulso, a corrente é automaticamente reduzida pela metade. "ON" indica que a corrente não está onfigurada para meia corrente, utilizando assim, a corrente total fornecida pelo driver. A função meia corrente vai reduzir o aquecimento indevido dos motores e drivers e aumentar sua vida útil.
Interface do sinal	PUL+ e PUL- são os lados positivo e negativo do sinal de controle de pulso. DIR+ e DIR- são os lados positivo e negativo do sinal de controle de direção. ENA+ e ENA- são os lados positivo e negativo do sinal enable (habilita).
Interface do motor	A+ e A- são conectados em um dos enrolamentos de fase do motor. B+ e B- são conectados e no outro enrolamento de fase do motor. Se precisar alterar a rotação do motor, uma das fases devem ser invertidas.

Função do driver	INSTRUÇÕES OPERACIONAIS
Interface de alimentação	Recomenda-se o uso de uma alimentação DC de 18V a 50V.
Luzes indicadoras	Existem duas luzes indicadoras. A verde é a luz de alimentação do driver. Quando a alimentação do driver é ligada, a luz verde ficará sempre ligada. A vermelha é a luz de falha. Quando há uma falha de sobre tensão ou sobre corrente, a luz vermelha ficará sempre ligada. Depois de corrigir a falha e religar a alimentação do driver, a luz vermelha deve desligar.
Instruções de instalações	Dimensões do driver: 150x98x51mm.. Favor, deixar 10cm de espaço entre outros equipamentos para dissipação do calor. Deve ser instalado próximo ao painel para melhor dissipação do calor.

DETALHES DA INTERFACE DE SINAL:

Velocidade MODO 1 Diagrama	
	Quando IN1 é acionado e IN2 se mantém desligado, o motor parte para frente. Quando IN1 é desativado, o motor desacelera até parar. Assim que IN1 e IN2 são é ligados, o motor inverte a direção. Se IN2 for desligado, o motor inverte novamente a rotação. Mas se apenas IN1 for desativado, o motor irá desacelerar até parar.
Velocidade MODO 2 Diagrama	
	Quando apenas IN1 for acionado, o motor irá partir para frente. Caso for desligado, irá desacelerar até parar. Quando apenas IN2 for acionado, o motor vai partir na rotação reversa. Caso for desligado, o motor irá desacelerar até parar. Caso IN1 e IN2 forem ativados simultaneamente, o motor não irá funcionar.

ACELERAÇÃO

O driver conta com dois tipos de aceleração, que podem ser configuradas nas chaves SW11. Acceleration 0 representa uma aceleração mais curta. Acceleration 1 representa uma aceleração mais suave e longa .